

编号：

二级学科：检测技术与自动化装置

高等学校教师职务申报表

学 校 名 称： 北京科技大学

教 师 姓 名： 孟伟

所 在 单 位： 自动化学院

现 任 职 务： 研究科学家

拟 聘 职 务： 副教授

北 京 科 技 大 学 制

填 表 说 明

1. 本表可从校 OA 网下载。
2. 填写的内容要具体、真实。请保持本表格式，A4 纸双面打印或复印，左侧双钉装订。
3. 若要加附页，请严格依照本表格式、大小操作。
4. 本表 1-12、20 页由本人填写，由所在单位审核。外语程度栏请附考试合格证明复印件，或说明免试原因。
5. 第 2 页主要学历和工作经历请从高中开始，按自然时间顺序填写。学历分高中、大学本科、硕士、博士等阶段；工作经历按不同工作单位任不同职务经历的顺序填写；博士后阶段属于一个工作经历段。在职学习者，学历时间和工作经历时间可重复。
6. 第 5 页的教学情况中，课程类型指：本科生或研究生公共课、基础课、专业课、实验课等。
7. 第 7 页填写反映本人任现职以来近五年发表的学术论文，被 SCIE、EI、SSCI、CPCI、CSSCI 检索或引用的，请注明检索、引用情况等。
8. 第 8 页说明近五年承担过的科研项目的项目名称、起止时间、本人承担的工作部分、负责项目总经费及本人承担经费、负责项目完成情况。
9. 第 9-12 页填写反映本人近五年取得的其他学术成果，包括教学研究项目、教材（著作）、授权专利、教学科研获奖等。
10. 同行专家鉴定意见表装订在第 12 页和第 20 页之间。
11. 第 21 页二级单位全面审查意见由单位负责填写，并着重注明包括思想政治条件、工作能力、业务水平、发展潜力和推荐意见。
12. 表中各项内容经二级单位核实后，由主管负责人签字并加盖单位公章。若发现不实之处后果自负，并按学校有关规定处理。

姓 名	孟伟	性 别	男	出生年月	1984.06	
民 族	汉	籍 贯	山西			
何时参加何党派		健康状况	良好			
现职务及任现职务时间		高校教龄				
参加工作时间	2013.01	何时从何国回国定居				
最后学历	大学	2006 年 7 月 东北大学 自动化 专业（修业 4 年）				
	研究生	2013 年 11 月 新加坡南洋理工大学 控制与仪器仪表专业（修业 4 年）				
何时、何校获何种学位	2006 年 7 月于 东北大学 信息科学与工程学院 获得 学士 学位 2008 年 7 月于 东北大学 信息科学与工程学院 获得 硕士 学位 2013 年 11 月于 新加坡南洋理工大学 控制与仪器仪表系 获得 博士 学位					
国外留学、进修的学校、时间和内容	2009 年 8 月至 2013 年 1 月在新加坡南洋理工大学攻读博士学位。 2013 年 1 月开始在新加坡国立大学淡马锡实验室工作，任研究科学家，从事无人机控制导航，定位相关工作。					
现从事专业及专长	无线定位，控制导航		参加何学术团体任何职务		IEEE 会员 IEEE 多机器人系统学会会员	
担（兼）任党政职务及时间			社会兼职			
个人荣誉称号	2009.8-2013.8 研究奖学金（Research Scholarship），新加坡南洋理工大学 2012 国际传感器网络信息处理大会交通资助（IPSN 2012 Travel grant），微软亚洲研究院 2011 国际室内定位于导航大会交通资助（IPIN 2011 Travel grant，CCG 研究所），葡萄牙					

[illegible]

本人总结

(近五年的思想政治表现、教学、科学研究等工作的能力及履行职责的情况、成绩, 限 1000 字)

本人自 2009 年 8 月在新加坡读博以及后来参加工作以来, 能够顺利完成导师以及项目要求, 现将个人工作总结如下:

一、思想方面

即使本人近五年一直生活在新加坡, 但本人一直关注并认真学习党的路线、方针和政策, 坚持四项基本原则, 坚持改革开放, 时刻与党中央保持高度一致, 加强政治意识, 树立大局观念, 增强服务意识, 改进工作作风, 遵纪守法, 热爱本职工作。希望能有机会加入国内高校教学科研工作中, 为祖国高校科研加一把力。

二、本科生研究指导工作

在教学或者本科生研究生教育方面, 保质保量完成所在学校及学院交给的各项任务。在读博期间, 有两年左右的本科生习题课, 实验课的教学与评估工作。本人坚持认真备课, 热心辅导学生, 争取帮助本科生理解并掌握工程数学, 电力等方面实验科学等。

在新加坡国立大学期间, 与陈本美教授联合指导两名本科毕业生毕业设计。在本人的细心指导下, 两个学生都很好地理解了项目要求, 提高了编程能力, 高质量地完成了毕业设计。其中一个学生获得了 2014 年新加坡无人机飞行大赛冠军 (团队)。另外一个学生更是直接获得了美国硅谷的工作机会。

从 2014 年 9 月起和南洋理工大学谢立华教授联合指导一名博士生。到目前为止, 该学生已经有了很强的项目能力, 而且在科研方面取得了很大的进步。目前已经公开发表国际期刊论文一篇, 在投机器人著名会议 IROS 2016 一篇。

三、科研工作

在做好本职工作的同时, 积极参加科研工作, 不断提高自己的科研能力。近五年来, 在 IEEE Transactions 发表及接收四篇论文, 并且在其他著名期刊发表两篇高质量论文。目前还有三篇 IEEE Transactions 文章在投, 其他 SCI 杂志一篇在投。由于近几年的积累, 本人在无线定位, 特别是传感器网络下分布式定位算法, 节点最优配置方面取得了一定的成绩, 在学术界获得了一定的认可, 例如最近中科院系统与数学研究所著名控制专家洪奕光教授对我们的分布式定位算法很感兴趣, 并在我们研究的基础上做了进一步拓展。

除了论文发表, 科研方面本人还积极参与到产学研当中。在无人机结构设计, 控制算法等方面取得了一定的成果。目前单位的小型四旋翼无人机已经可以大批量生产, 应用到民用和军事侦查搜索当中。

取得目前的成绩离不开祖国, 老师, 朋友们的培养。希望能在以后的工作中, 借着国家对科研的重大投入, 取得更好地成绩。

本人签名: _____

年 月 日

工作思路及五年预期目标

(主要填写对履行本学科岗位职责的工作思路及学科发展的预期目标等, 限 1000 字)

一、科研方面:

积极参与科研项目, 并结合学科建设和专业设计, 积极开展科学研究工作, 力争在基于无线传感器网络的检测、传感、数据分析等方面进行系统深入的研究。在多机器人协调控制方面, 特别是对小型无人机, 进行理论结合实际的研究。争取把近年来在多智能体方面的研究应用到实际中来。

积极申报北京市基金、国家自然科学基金, 科技部等项目, 争取获得并主持国家自然科学基金 1 到两项。同时, 协助团队的老师申报各类自然科学基金项目、重点项目等。基于本人目前的研究基础, 无线传感器网络, 多无人机协调控制方向继续发表高水平学术论文, 包括 IEEE Transaction 系列汇刊论文等。未来五年, 在现有研究成果基础上, 拓展研究领域, 力争在 SCI/EI 检索源期刊发表论文 10 篇左右。

二、教育教学方面:

1) 认真做好本职工作, 完成学校及学院指定的教学任务, 勇于承担各种教学任务, 不推诿, 不挑拣;

2) 坚持学习前辈教学经验, 探索研究先进教学理论, 积极申报各类教学改革项目, 积极参加各类教学观摩课、研讨课、汇报课和竞赛课等活动, 提高教学能力。如果需要本人也可以对熟悉课程进行全英文授课;

3) 科研工作和教学相辅相成, 相互促进。通过科研来返哺教学, 把自己的最新科研成果反映到教学中去, 让教学内容更加丰富, 更加靠近科技前沿;

4) 基于本人研究背景, 希望能开设一些无线传感网络, 无人机设计等相关课程。

三、国际交流、团队建设及人才培养:

1) 参加国内外重要的学术会议, 并在不影响正常的教学情况下, 积极争取机会, 通过国家公派或学校公派等渠道赴国内外知名大学或科研机构做访问学者, 加强校际间的学术交流;

2) 以网络传感与计算梯度现有团队的基础上, 挑选培养具有锐意进取、务实创新精神的研究型后备人才。紧跟国际国内先进理论水平, 在无线传感器网络检测理论和实际应用进一步提升科研组织能力和技术创新能力。协助带领团队在科学研究中加强人才培养和团队建设, 挖掘团队潜力, 打造一支学历结构、年龄结构科学合理、专业技术过硬的专科研队伍, 在无人机检测传感、导航控制方向组建学术团队, 争取指导学生参加国际机器人仿真、飞行比赛。

3) 与国内外知名科研机构 and 高等院校联合培养硕、博研究生。同时, 进一步加强与国内相近学者关于网络传感、多机器人协调控制方面研究的交流与沟通, 并注重学习国外先进团队合作, 人员安排等项目推进方式, 进一步完善科研组织能力。

本人签名_____

年 月 日

指导研究生情况	研究生类别		指导人数			毕业人数	
	硕士研究生		0			0	
	博士研究生		1			0	
指导教师进修提高情况							
对实验室建设的贡献							
教师资格证号			计算机考试级别			合格证编号	
外语程度（附考试合格证明或说明免试原因）	语种	级别	成绩	考试时间	备注	单位审核人签名： 人事处审核盖章 年 月 日	
	免试原因： 近 5 年内连续在国外学习 1 年及以上人员。						

任现职以来近五年发表的代表性论文						
论文题目	期刊名称 (会议名称)	发表 年月	作者 身份	检索 种类	期刊分区 或排名	被引 次数
Optimality analysis of sensor-source geometries in heterogeneous sensor networks	IEEE Transactions on Wireless Communications	2013.04	第一作者	SCI	2 区	10
An efficient EM algorithm for energy based multi-source localization in wireless sensor networks	IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement	2011.03	第一作者	SCI	3 区	25
Decentralized TDOA sensor pairing in multi-hop sensor networks	IEEE Signal Processing Letters	2013.01	第一作者	SCI	3 区	4
Optimal TDOA sensor-pair placement with uncertainty in source location	IEEE Transactions on Vehicular Technology	2016, in press	第一作者	SCI	2 区	0
Integrated multi-agent system framework: decentralised search, tasking and tracking	IET Control Theory and Applications	2015.02	第一作者	SCI	2 区	0
A Projection Based Fully Distributed Approach for Source Localization in Wireless Sensor Networks	Ad Hoc & Sensor Wireless Networks	2013.01	第一作者	SCI	4 区	3
近五年论文统计（同一篇论文只计算一次）						
共计： 6 篇	第一作者：	6 篇	通讯作者：	篇	国外期刊：	6 篇
	SCIE：	6 篇	EI 期刊：	篇	SSCI/A&HCI：	篇
	CSSCI：	篇	中文核心：	篇	TOP 期刊：	3 篇

任现职以来近五年主要科研项目 (经费: 万元)							
起止 年月	项目编号	项目来源	项目名称	项目总 经费	本人分 担经费	本人承担 具体责任	项目 级别
2014. 04 -2016. 03	R-394-000 -079-232	新加坡国防部	FruitdoveSimulator	20 万 新币	20 万 新币	主持人 (PI)	国家 级
2014. 04 -2016. 3	R-394-000 -079-232	新加坡国防部	FruitdoveRendezvous	18 万 新币	18 万 新币	主要参加 人(Co-PI)	国家 级
2013. 01 -2013. 12	POD0914267	新加坡国防部	Control and Guidance of Multiple Air-Vehicle Systems	350 万 新币	0	主要 参加人	国家 级
2011. 02 -2014. 02	DIRP-2011	新加坡国防部	Geolocation and Tracking with Networked Multi-Sensor Platforms	60 万 新币	0	主要 参加人	国家 级
近五年个人分担科研经费情况统计 (共计: 38 万新币)							
经费来源			国家级项目		省部级项目		
负责项目数			1		0		
负责项目总经费			20 万新币		0		

任现职以来近五年主要教学研究项目 (经费: 万元)						
起止 年月	项目来源	项目名称	项目总 经费	本人分 担经费	本人承担 具体责任	项目 级别
近五年个人分担教学研究经费情况统计 (共计: 万元)						
经费来源		国家级项目		省部级项目		
负责项目数						
负责项目总经费						

[illegible]

任现职以来近五年获得教学及科研奖励				
奖励名称	奖励级别	获奖项目（成果）名称	获奖时间	个人排名
共获得教学类奖项 项，其中以第一完成人获得 项； 共获得科研类奖项 项，其中以第一完成人获得 项。				
审核论文、科研项目、教研项目、教材著作及专利、获奖情况				
二级单位主管负责人（签字）：		（单位公章）	年 月 日	

二级单位全面审查意见

(包括思想政治条件、工作态度、教学水平、学术水平及能力和成效等方面)

孟伟同志思想上积极上进，遵纪守法，严守职业道德和学术道德，工作作风严谨，为人师表，热爱教育教学工作，在工作中能以学生为主体，真诚对待学生，因材施教。

在教学方面，承担多门英文课程的助教工作，具有很好的表达与教学能力。在科研方面，在协同无线定位、搜索与跟踪等前沿领域进行了深入的研究，取得了一系列有影响力的研究成果。近五年以第一作者身份发表 SCI 检索论文 6 篇，其中 2 区 3 篇，3 区 2 篇。主持新加坡国防部项目 1 项，项目总经费 20 万新币，参与新加坡国防部等国家级科研项目 3 项，分担经费共 18 万新币。目前为 IEEE 会员及 IEEE 多机器人系统学会会员，在 ICCA 及 ICARCV 等多个国际会议中担任程序委员会委员，并在多个 IEEE 顶级期刊中担任评阅人。同时在 2014 IFAC 世界大会 (IFAC 2014)，2012 国际信息融合大会 (Fusion 2012)，2014 传感器网络信息处理大会 (IPSN 2014)，国际室内定位与导航大会 (IPIN 2011) 等 10 余个国际顶尖学术会议中做学术报告。

孟伟同志基本功扎实，研究成果显著，很具有较高的学术水平及团队合作精神，培养潜力很大。

经审查，孟伟同志已具备副教授任职条件，学院同意推荐孟伟同志参评副教授专业技术职务。

单位负责人签名：_____

单 位 盖 章

年 月 日

学校教师职务聘任委员会学科评议组评审意见								
经评审，认为_____同志符合_____的任职条件，同意推荐。 _____学科评议组组长_____（签名盖章） 年 月 日								
总人数	参加人数	表 决 结 果						备 注
		同意 人数		不同意 人数		弃权 人数		
学校教师职务聘任委员会意见								
经评审，_____同志具有_____任职资格。 聘任委员会主任：_____（签名盖章） 公 章 年 月 日								
总人数	参加人数	表 决 结 果						备注
		同意 人数		不同意 人数		弃权 人数		